Autonics

CONTROLADOR DE TEMPERATURA SERIE TC4

(£ :**\$1**1 us



Muchas gracias por elegir los productos Autonics. Por su seguridad, por favor lea lo siguiente antes de usar el producto.

Precauciones de seguridad

X Por favor guarde y revise las instrucciones antes de usar la unidad.

X Por favor siga las reglas de seguridad que se presentan a continuación;

▲ Advertencia Puede resultar herido si no sigue las instrucciones adecuadamente. ⚠ Precaución El dispositivo puede dañarse o, puede causar una lesión si no se siguen correctamente las instrucciones.

XLa siguiente es una explicación de los símbolos usados en la operación del manual ⚠ Precaución: Puede haber peligro o causar una lesión bajo condiciones especiales

∧ Advertencia

- I. En caso de usar esta unidad con maquinaria (Nuclear, equipo médico, vehículos, trenes, aviones aparatos de combustión, de diversión o dispositivos de seguridad, etc.) es necesario instalar equipos libres de fallas o si lo requiere contáctenos.
- Si no podrá haber peligro de daños serios, fuego o pérdida de propiedad.
- 2. Instalar la unidad en un panel. Puede causar un choque eléctrico.
- 3. No conectar terminales, inspeccionar o reparar esta unidad cuando se encuentre encendido
- Puede causar un choque eléctrico.
- 4. Cablee apropiadamente después de revisar el número de terminal. Puede causar un incendio.

 5. No desarmar el cuerpo. Por favor contáctenos si lo requiere.
- Puede causar un choque eléctrico o un incendio.

▲ Precaución

- 1. Esta unidad no se debe de usar en exteriores.
- Puede acortar el ciclo de vida del producto o causar un choque eléctrico.

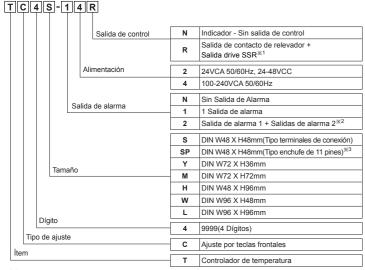
 2. Usar un cable de mayor calibre a 20 AWG (0.50mm²) y deberá de usar un perno de rosca apretándolo con fuerza de entre 0.74N·m a 0.90N·m.
- Puede provocar mal funcionamiento o fuego por falso contacto.

 3. Por favor tome en cuenta los rangos especificados.
- Puede acortar el ciclo de vida del producto y causar un incendio
- 4. No use la carga más allá de la capacidad de conmutación nominal del contacto a Relevador. Puede causar fallas de aislamiento, fundición de contacto, falla de contacto, rotura de relé, incendio, etc.
- 5. Al limpiar la unidad, no use aqua o solventes orgánicos. Use toallas secas.
- Puede causar un choque eléctrico o un incendio.

 6. No use esta unidad en lugares cerca de amables o gas explosivo, humedad, rayos directos del sol, calor radiante, vibración e impacto, etc. Puede causar un incendio o una explosión.
- 7. No permita la entrada de polvo o residuos de cables en la unidad.
- Puede causar un incendio o mal funcionamiento.
- 8. Por favor cablee apropiadamente después de revisar la polaridad de la terminal al conectar el sensor de temperatura.
- Puede causar un incendio o una explosión.

 Para instalar las unidades con aislamiento reforzado, use la alimentación de la unidad cuyo nivel de aislamiento básico está asegurado. (La Serie TC4SP solo es de aislamiento básico.)

■ Como especificarlo



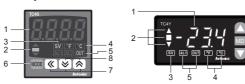
- X1: En caso del modelo con voltaje CA, permite seleccionar el método de salida drive SSR (control ON OFF estándar, control de ciclo, control de fase).
- X2: No se encuentra disponible para las Series TC4SP, TC4Y.X3: Los sockets para TC4SP(PG-11, PS-11) se vende por separado
- X Las especificaciones anteriores pueden cambiar sin previo aviso.

■ Especificaciones

Series		TC4S	TC4SP	TC4Y	TC4M	TC4H	TC4W	TC4L
Alimontosión	CA	100-240V	CA 50/60Hz					
Alimentación CA/CC		24VCA 50	/60Hz, 24-48	BVCC				
Rango de vo	oltaje disponible	90 a 110%	rango nomi	inal				
Consumo	CA	Máx. 5VA	(100-240 VC	CA 50/60Hz	, 24VCA 50/	60Hz)		
de energía	CA/CC	Máx. 3W (24-48 VCC)					
Método del	display	7 Seamen	tos(Roio). O	tro display	LED Verde.	Amarillo, Ro	io)	
Tamaño del o	caracter	7.0×15.0	mm	7.4×15.0r	nm 9.5×20.0r	nm 9.5×20.0n	nm 7.4×14.6m	m 11.0×22.0m
Tipo de RTD entrada TC		DPt100Ω,	Cu50Ω(max	.5 de resis	tencia de lín	ea permitida	por cable).	
		K(CA), J(I	C), L(IC)					
D	RTD	A temper	atura ambien	te (23°C ± 5	°C): (± 0,5% F	PVó ± 1°C, sel	eccione la má	s alta) ± 1dígit
Precisión del display ^{**1}		Fuera del	rango de tem	peratura ami	piente: (± 0,5%	PVó ± 2°C, se	eleccione la má	s alta) ± 1 dígit
uei uispiay	TC		serie TC4SF	, agregar ±	1°C por pred	cisión estánd	ar.	
Salida de	Relay	250VCA 3	A 1a					
control	SSR	12VCC ± 2	2V 20mA Má	ix.				
Salida de a	alarma	AL1, AL2	Relevador: 2	250VCA 1A	1a(XTC4SI	P, TC4Y tiene	solo AL1.)	
Método de	control		WOFF ,P ,PI					
Histéresis			°F(0.1 a 50.	0°C/°F) vari	able			
	porcional(P)	0.1 a 999.9°C /°F						
Tiempo inte		0 a 9999 seg.						
Tiempo derivativo(D)		0 a 9999 seg.						
Período de		0.5 a 120.0 seg.						
Reinicio ma		0.0 a 100.0%						
Período de		100ms						
Rigidez	CA	2000VCA 50/60Hz 1min.(entre los terminales de entrada y terminales de alimentación).						
eléctrica	CA/CC	1000VCA 50/60Hz 1min.(entre los terminales de entrada y terminales de alimentación).						
Vibración		Amplitud de 0.75 mm a una frecuencia de5 a 55Hz (por1min.) en cada una de las direcciones X, Y, Z por 2 horas OUT: más de 5.000.000 veces, AL1/2: Más de 5.000.000 veces						
Ciclo de	Mecánico	_					/eces	
vida de	Eléctrico					ga resistiva)		
relevador		AL1/2: Más de 300.000 veces (1A 250VCA carga resistiva)						
	de aislamiento							
Inmunidad al ruido Retención de memoria		Onda cuadrada de ruido por simulador (ancho de pulso 1µs) ± 2kV R-fase y fases						
		Aprox.10 años (cuando se utiliza el tipo de memoria de semiconductor no-volátil)						
Ambiente	Temperatura ambiente	-10 a 50°C, almacenamiento: -20 a 60°C						
	Humedad ambiente		RH, almacei					
Tipo de ais	lamiento	Doble aislamiento ó aislamiento reforzado (marca: , rigidez dieléctrica entre la medición						
Certificación				rte de enerç	jía: 2kV de o	orriente altern	a, corriente C	A/CC 1kV)
		∠ ₽; ∋)	IS					
Peso ^{*2}			g Aprox. 123				4g Aprox. 19	

- X1: Termopares L(IC), RTD Cu50Ω
- Temperatura ambiente (23°C ± 5°C): (PV ± 0.5% ó ± 2°C, el mayor) ± 1 dígito
 Fuera del rango de la temperatura ambiente: (PV ±0.5% ó ±3°C, el mayor) ±1 dígito
 Para la serie TC4SP, agregar ±1°C por precisión estándar.
- *22: El peso en paréntesis no está incluido el peso de los envases.
 *La resistencia ambiental se encuentra en estado sin congelación o condensación.

Descripción



- Display de temperatura:
- Modo RUN: Display de temperatura actual (PV) • Modo de ajuste de parámetros: Display de
- 2. Indicador de desviación, Indicador Auto-tuning: Muestra la temperatura actual (PV) basado en la

terrip, de ajuste (SV) por LED.				
No	Tiempo de desv. PV	Display de desviación		
1	Sobre 2°C	▲ indicato	r on	
2	Sobre ±2°C	indicato	r on	
3	Bajo -2°C	▼ indicato	r on	

- El indicador de desviación (▲, ■, ▼) parpadea cada segundo al operar con auto tuning.
- 3. Indicador de temperatura de ajuste(SV): Presione una vez cualquier tecla frontal para revisar o cambiar la temperatura de aiuste actual(SV), el indicador de temperatura de ajuste se encenderá y el valor de ajuste preestablecido parpadeará. Indicador de unidad de temperatura (°C/°F): Muestra la unidad de temperatura actual.

la tecla de entrada digital.

 Indicador de salida de Control/Alarma
 OUT : lluminará cuando la Salida de Control se encuentra encendida(Salida de Control Principal). XCuando se usa la salida de control SSR como CYCLE/PHASE. ésta lámpara prende cuando MV es necesidades. El tipo de bajo voltaje es capaz de seleccionar Salida drive SSR de salida a relevador.

Serie TC4S

•Serie TC4Y

•Serie TC4M

Salida SSR: ⊕◀ 1 12VCC ±2V 20mA Max. ⊖◀ 2

SALIDA AL1: 250VCA 1A 1a

SALIDA AL2:

SALIDA SSR:

12VCC ±2V 20mA Max

2

3

⊙**∢** 5 SALIDA AL2:

6

SALIDA SSR: (+)-4 SALIDA AL:
12VCC ±2V SALIDA AL:

11 <mark>◀</mark>

FUENTE X1 100-240VCA 5VA 50 24VCA 5VA 50/60Hz 24-48VCC 3W

10

12

13

- mayor a 3.0%
 AL1/AL2 : Iluminará cuando las salidas de alarma AL1/AL2 se encuentren encendidas.
- 6. Tecla MODE : Se usa para ingresar en el grupo de ajuste de parámetros, regresar al modo RUN, moverse o cambiar de parámetros y almacenar valores de ajuste.
- . Ajuste : Se usa al ingresar en el modo de cambio del valor de ajuste. Cambio y modificación de dígitos 8. Tecla de entrada digital: Pulse las teclas 💆 + 🙈 por 3 seg. para operar la función ajustada(RUN / STOP, reinicio de salida de alarma, autosintonia) en

Sensor de entrada y rango de temperatura

Sensor o	Sensor de entrada		Rango de Temp.(°C)	Rango de Temp.(°F)
K(CA)		FEB	-50 a 1200	-58 a 2192
Termo	J(IC)	JI C	-30 a 500	-22 a 932
parco	L(IC)	LIE	-40 a 800	-40 a 1472
	DPt100Ω	dPt.H	-100 a 400	-148 a 752
RTD		dPt.L	-100.0 a 400.0	-148.0 a 752.0
KID	CU50Ω	E U S.H	-50 a 200	-58 a 392
		C U S.L	-50.0 a 200.0	-58.0 a 392.0

(En caso de la Serie TC4Y, fije los tornillo de soporte.)

Instalación

Series TC4S/SP (48X48mm)

•Serie TC4Y(72 X 36mm)



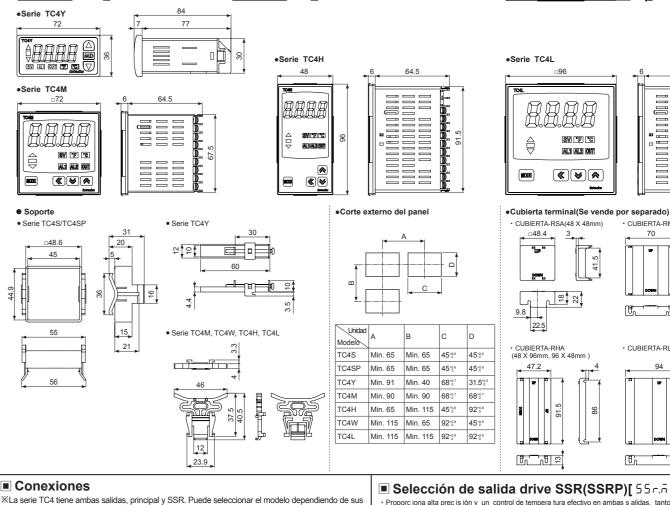


Otras series



Dimensiones

•Serie TC4S



Serie TC4SP

(5)

2

Series TC4H.TC4W.TC4L

2

3

4

5

6

7

8

SALIDA AL2

 \bigcirc

1 11

8)-

9

18

19

20

23 **⋖** B

24

×1 Alimentación CA: 100-240VCA 5VA 50/60Hz

Alimentación CA/CC: 24VCA 5VA 50/60Hz

24-48VCC 3W

·∂∆□

(10)◀

•Serie TC4SP

SV F C

72.2 58.5

_{∏ 5 ■ Selección de salida drive SSR(SSRP)[55 r.ñ] Proporc iona alta prec is ión y un control de tempera tura efectivo en ambas s alidas, tanto de corriente (4-20mA)

•Serie TC4W

SVIPF PC

AL1 AL2 OUT

□48.4 _

- Top -

22.5

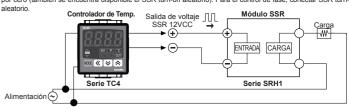
· CUBIERTA-RMA(72 X 72mm

____ ___ __ __ _

· CUBIERTA-RLA(96 X 96mm)

70

- como lineal (control de ciclo y control de fase). La Salida drive SSRP se puede seleccionar del control estándar ON/OFF, control de ciclo, control de fase al utilizar salida de voltaje SSR estándar
- Seleccionar solo un control ON/OFF estándar [5£nd], un control de ciclo [EYEL] o un control de fase [PHR5] en
- el método de salida drive del grupo 2 de parámetros SSrM. Para el control de ciclo, conectar SSR turn-on cruc por cero (también se encuentra disponible el SSR turn-on aleatorio). Para el control de fase, conectar SSR turn-on



XAI selecc ionar el modo d e control de fase o d e ciclo, la alimentación d ebe de ser la misma tanto para la carga como para el controlador de temperatura.

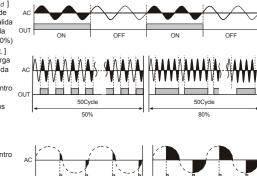
- XEn caso de seleccionar el control PID y los modos de salida de control de fase[PHR5]/ciclo[[YEL], el ciclo de control [T] no se podrá ajustar.
- ※Para modelos con alimentación CA/CC (TC4□-□2R), este parámetro no se visualiza y solo se encuentra disponible para el control estándar por relevador o SSR

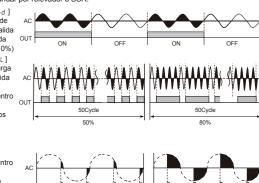
1) Modo de control estándar [5 b o d] Un modo para controlar la carga de la misma manera como tipo de salida de relevador. (ON:el nivel de salida de100%. OFF: Nivel de salida de 0%) 2)Modo de control de ciclo [[4[]] Es un modo para controlar la card mediante conmu tación de la salida (Apagar/Encender) de acuerdo al rango de salida dentro

del ciclo de ajuste. Hay una mejoría en los armónicos

producidos por la conmutación (Tipo cruce por cero)

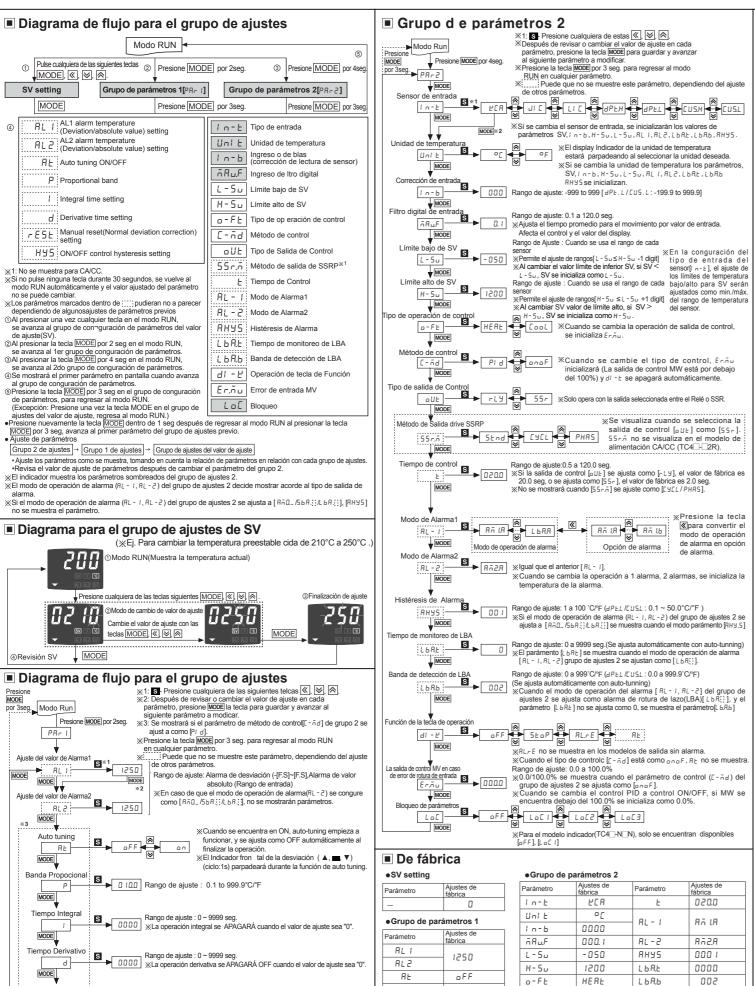
3)Modo de control de fase [PHR5] Un modo para controlar la carga nediante el control de la fase dentro del ciclo medio de CA. Control de serie está disponible. Turn-on RANDOM SSR se debe utilizar para





(Unidad:mm)





0 10.0

0000

050.0

002

rESt

[-ñd

oUb

55.5

PId

rLY

Stnd

d1 - F

Er.ñu

LoE

※El tipo de bajo voltaje no tiene función de ajuste del método de Salida drive SSRP y cuenta solo con salida ON/OFF al seleccionar [55r] en la función de ajuste de salida de control [oUt].

StoP

000.0

oFF

Rango de ajuste : 0.0 ~ 100.0%

Rango de ajuste : 1 ~ 100 °C/°F(4PEL/FUSL : 0.1 ~ 50.0°C/°F)

S mostrará si el parámetro de método de control[ℂ-ñd] de grupo 2 se ajust a como [anaF]

rESt

Histéresis ON/OFF

H95

MODE

■ Alarma[RL - 1/RL - 2] Añ I.A

Hay dos alarmas que operan individualmente. Se puede ajustar operación de alarma combinada y opción de alarma -Opción de alarma Use la tecla de entrada digital (ajuste como RL.r E), apague la

Se encenderá cuando detecta

desconexión del sensor.

detecta la rotura de lazo

Opera	ación de ala	arma	tación y reinicie esta unidad para	realizar operaciones de alarmi
Operación	Nombre	Operación de alarma		Descripción
RÃO	<u> </u>	_		Sin salida de alarma
A⊻ f□	Desviación de alarma de límite alto	OFF H ON SV PV 100°C 110°C Alta desviación: Se ajusta como 10°C	OFF H ON A PV SV 90°C 100°C Alta desviación: Se ajusta como -10°C	Si la desviación entre el PV y SV como límite alto es superior al valor de ajuste de la temperatura de la desviación la salida de alarma se encenderá.
8 ñ 2.0	Desviación de alarma de límite bajo	ON ↑ H ↓ OFF △ A PV SV 90°C 100°C Baja desviación: Se ajusta como 10°C	ON H OFF SV PV 100°C 110°C Baja desviación: Se ajusta como -10°C	Si la desviación entre el PV y SV como límite bajo es superior al valor de ajuste de la temperatura de la desviación, la salida de alarm se encenderá.
A ñ 3.□	Desviación de alarma de límite alto/bajo	ON H OF ON	V PV	Si la desviación entre el PV y SV como límite bajo/ alto es superior al valor de ajuste de la temperatura de la desviación, la salida de alarm se apagará.
Я⊼Ч□	Desviación de alarma de límite inverso alto/ bajo	△ A PV S' 90°C 100	V PV	Si PV es igual ó mayor que el valor absoluto de la temperatura de alarma, la salida se encenderá.
		OFF II A ON	OFF HAON	

ñ4.	de límite inverso alto/ bajo	PV SV 90°C 100 High/Lower devia	7 PV ℃ 110°C	que el valor absoluto de la temperatura de alarma, la salida se encenderá.
iñ5.□	Valor de alarma de límite alto absoluto	OFF H ON PV SV 90°C 100°C Valor absoluto de alarma: Se ajusta como 90°C	OFF H ON SV PV 100°C 110°C Absolute-value Alarm: Set as 110°C	Si PV es igual ó menor que el valor absoluto de la temperatura de alarma, la salida se encenderá.
ĭñ6.□	Valor de alarma de límite bajo absoluto	ON H OFF ON SV 90°C 100°C Absolute-value Alarm:	ON H OFF SV PV 100°C 110°C Absolute-value Alarm:	Si PV es igual ó menor que el valor absoluto de la temperatura de alarma, la salida se encenderá.

Alarma por rotura de sensor Alarma de Estará encendido cuando L bR. rotura de lazo

ЖН: Alarma de salida de histéresis [ЯНЧ5]

Opción de alarma					
Opción	Nombre	Descripción			
R⊼□,R Alarma estándar		Si se trata de una condición de alarma, la salida de alarma está en ON. Si se trata de una condición de alarma clara, la salida de alarma está en OFF.			
R⊼⊡.b	Alarma enclavada	Si se trata de una condición de alarma, la salida de alarma está en ON y mantiene el estado ON. (Salida de alarma HOLD)			
Rn I Secuencia de Ifunci		Se ignora la primera alarma y desdela segunda condición de alarma, la alarma estándar funciona. Cuando se suministre energía y es una condición de alarma, esta primera condición de alarma se ignora y desde la segunda condición de alarma, la alarma estándar funciona.			
Rā d Alarma endavada y secuencia en espera 1 Rā E Secuencia en espera 2 Rā F Alarma enclavada y secuencia en espera 2		Si se trata de una condición de alarma, opera como alarma enclavada y alarma en secuencia de espera. Cuando se suministre energía y es una condición de alarma, esta primera condición de alarma se ignora y desde la segunda condición de alarma, opera la alarma de enclavamiento.			
		Se ignora la primera alarma y desdela segunda condición de alarma, la alarma estándar funciona. Cuando se vuelve a aplicarla secuencia de espera y is es condición de alarma, la alarma de salida no enciende. Después de limpira el estado de alarma, la alarma estándar funciona.			
		La operación básica es igual que la alarma de enclavamiento y la secuencia en espera 1. No solo opera por alimentación ONOFF, fambién por valor de ajuste de alarma, o cambio de opción de alarma. Cuando se vuelve a aplicarla secuencia de espera y si es condición de alarma, la alarma de salida no enciende. Después de limpiar el estado de alarma, la alarma enclavada funciona.			

«Cuando se vuelve a aplicar la secuencia de espera para secuencia en espera, la alarma enclavada funcona.

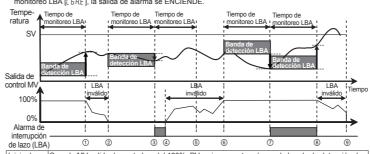
«Cuando se vuelve a aplicar la secuencia de espera para secuencia en espera). Imma de enclavamiento y secuencia en espera?. EncendidoCuando se vuelve a aplicar la secuencia de espera para secuencia en espera2, alarma de enclavamiento y secuencia en espera2: Encendidoa cambio de temperatura ajustada, temperatura de la alarma [RL 1, RL 2] u operación de alarma [RL 1, RL 2], switcheo de modo de PARO a modo RUN.

Sensor de alarma de rotura

Es una función para ENCENDER la salida de alarma cuando se corta o abre la línea. Es posible revisar la rotura de sensor usando contactos de relevador para salidas de alarma o la señal audible Es seleccionable entre alarma general [56RA] o alarma de enclavamiento [56R6].

Alarma por ruptura de lazo (LBA)

La función LBA es para diagnosticar una temperatura anormal del sistema de control. Para el control de calefacción (control de enfriamiento), cuando la salida de control MV es de 100% (0% para el control de enfriamiento) y el PV (valor de proceso) no incrementa sobre la banda de detección LBA y [L bRb] durante el tiempo de monitoreo LBA [L bRL], o cuando la salida de control MV es de 0%(100% para control de enfriamiento) y el PV no decrece debajo de la banda de detección LBA [L bRb] durante el tiempo de monitoreo LBA [L bRb], la salida de alarma se ENCIENDE.



Cuando MV salida de control es del 100%, PV se incrementa más que la banda de detección de control a ① LBA [LbAb] durante LBA tiempo de vigilancia[LbAb].
① a ② El estado de cambio de control de salida MV (tiempo de monitoreo LBA se restablece.) Cuando control salida MV es 0% y el PV no disminuye por debajo de LBA detección banda[L b Rb durante LBA monitoreo tiempo[L b RL],alarma por rotura de lazo (LBA) ENCIENDE después de tiempo de vigilancia LBA. MV salida de control es 0% y alarma por rotura de lazo (LBA) se mantiene encendida El estado de cambio de control de salida MV (tiempo de monitoreo LBA se restablece.) 4 a 6

Cuando MV salidade controlesde 100% y el PV no se incrementa más que la banda de detección de LBA [, ЬЯЬ] durante el tiempo de monitoreo LBA[, ЬЯЬ], alarma por rotura de lazo (LBA) se enciende después del tiempo de monitoreo LBA Quando MV salida de control es de 100% y el PV se incrementa más que la banda de detección de LBAL 5.85 ldurantee ⑦ a ⑧ tiempodemonitoreoLBA [ŁЬЯŁ], alarma por rotura de lazo (LBA) se apaga después del tiempo de monitoreo LBA

(8) a (9) El estado de cambio de control de salida MV (tiempo de monitoreo LBA se restablece.)

**Cuando se ejecuta auto tuning, la banda de detección LBA [L bRb] y el tiempo de monitoreo LBA se ajustan automáticamente basados en el valor de auto tuning. Cuando el modo de operación de alarma [fl. - l, Rl. - 2] se ajusta como alarma por ruptura de lazo (LBA) [L bR□], banda de detección LBA [L bRb] y tiempo de monitoreo LBA [L bRb] se muestra el parámetro.

■ Corrección de entrada [+ n - b]

Ej) Sila temperatura real es de 80°C pero el controlador muestra 78°C, establezca el valor de la entrada de corrección [: n - h] como '002' y el controlador muestra 80°C

«Como resultado de la corrección de la en trada, si el valorde temperatura (PV) es sobre cada rangode temperatura de entrada del sensor, muestra 'HHHHH'ó 'LLLL'.

■ Filtro digital [売品 u.F]

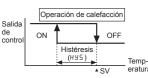
Si la temperatura actual (PV) está uctuando repetidamente por el rápido cambio de señal de entrada, re eja a MV y un control establees imposible. Por lo tanto, la función del ltro digital estabiliza el valora ctual de la temperatura. Por ejemplo, establecer el valor de entrada Itrodigital 0.4 segundos, y seaplica un Itrodigital para introducir valores durante 0.4 segundos y muestran estos valores. La temperatura actual puede variarpor valor de entradaactual.

■ Control de histéresis ON/OFF [H월5]

En caso del control ON/OFF, ajuste entre interval de ON y OFF

 Si histéresis es demasiado pequeña, puede causar cambios rápidos on la salida de control (variaciones) por el ruido externo, etc.

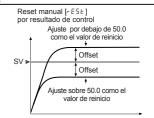
Salida En caso del modo de control (N/OFF, aunque PV alcance un de estado estable, aún se produce hunting. Puede ser debido a control la Histéresis [H95] SV, características de respuesta de carga o ubicación del sensor. Con el fin de reducir hunting al mínimo, se requiere tomar en consireación los siguientes factores con el control de temperatura; Histéresis apropiada [H95], capacidad del calor, características termales, respuesta y ubicación del sensor



■ Reset manual[r E 5 ±]

temperatura, incluso después que PV alcanza el estado estable por que el calentador está en aumento y el tiempode caídaes inconsistente debido a las características térmicas de los obietos con trolados, tales comola capacidad de calor, lacapacidad del calentador. Esta diferencia de temperatura se denomina o set y la función de reinicio manual [- F5+] esestablecer / corregir la desviación Cuando PV y SV son iguales, el valor de reinicio es de 50.0%. Después que el control esestable, PV es inferior SV, el valor de reposición es más de 50.0% ó PV essuperioral SV, el valor de reposiciónes inferior a 50.0%

Al seleccionar el modo de control P / PD, existe cierta diferencia de



■ Función de tecla(♥ + ♠ 3seg.) de entrada digital[♂ - ⅓]

Parámetro		Operación				
OFF	oFF	No utiliza la función de tecla de entrada digital.				
		Se puede pausar la salida de control o la salida auxiliar (excepto para la alarma de ruptura por lazo, alarma de ruptura de sensor). Presione la tecla de entrada digital por 3sep para reactivar la operación.				
RUN/STOP function	StoP	t t t Tecla de entrada digital (t: sobre 3 seg.)				
		RUN STOP RUN STOP RUN				
Función de desactivación de alarma	AL.rE	Está disponible para borrar la salida de alarma porla fuerza. (Solo es cuando la opción de alarma es alarma enclavada, alarma por secuencia de espera.) Borrar la alarma es posible sólo fuera de rango de funcionamiento de la alarma. La alarma funciona normalmente después de borrar la alarma.				
Auto Tunning	ЯĿ	Función auto tunning, es igual que la función de ajuste automático [$R\pm$] del parámetro1. (Puede ejecutar auto tuning de grupo del parámetro 1 y terminar por tecla de entrada digital). Cuando el tipo de control [r - \bar{r} - d] se establece como PID, AT se mostrará. Cuando se establece como ONOF, la tecla de entrada digital [dt - \pm] cambiaa OFF.				

■ Salida de control MV durante error de entrada de sensor [Ĕṛṇāu]

La función para ajustar la salida de control MV en caso de un error abierto. Los usuarios pueden ajustar ON/OFF o MV en caso de un error abierto. Ejecuta la salida de control al ajustar MV sin tener en cuenta la salida de control ON/OFF o PID.

■ Ajuste de bloqueo[L □ []

Una función para evitar cambiar SV y parámetros de cada grupo de ajuste. Los valores de ajuste de parámetros se pueden revisar mientras el modo de bloqueo se encuentre ENCENDIDO.

Display	Descripción	
oFF	Bloqueo	
LoEI	Grupo de ajuste de bloqueo 2	
Lo[2	Grupo de ajuste de bloqueo 1, 2	١,
Lo[3	Grupo de ajuste de bloqueo 1, 2, SV	ľ

×[oFF]. [LoE |] se encuentran disponibles solo ara el indicador(TC4□-N□N).

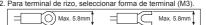
Error

Display	Descripción	Solución de problemas
oPEn	Parpadea si el sensor de entrada se des conecta o el sensor no está conectado.	Comprobar el estado de sensor de entrada.
нннн	Parpadea si la entrada del sen sor de medición es mayor que el rango de temperatura.	Cuando la entrada es tá dentro del rango de
LLLL	Parpadea si la entrada de s ensor de medición es inferior al rango de temperatura.	tempera tura nominal, es ta pan talla se apaga.

Precauciones de uso

1. El cable de conexión de ésta unidad deberá separarse de la línea de alimentación y de alto voltaie para prevención de ruido inductivo.

Para terminal de rizo, seleccionar forma de terminal (M3)



Por favor instale un switch de alimentación ó un interruptor automático para cortar la alimentaciór 4. Instale el switch de alimentación o interruptor para suministrar o cortar la energía. El switch de alimentación ó el interruptor automático se deberán instalar cerca del usuario para un control conveniente

5. No usar este producto como voltímetro ó amperímetro, éste es un controlador de temperatura

5. No usar esse producto como volimiento o amperimiento, estre su mi controlador de temperatura.
6. En caso de usar un sensor RTD, deberán usarse 3 cables. Si necesita extender la línea, deberán usarse 3 cables con el mismo grosor de línea. Puede causar desviación de temperatura si la resistencia de la línea es diferente.
7. En caso de poner juntas las líneas de alimentación y deseñal, deberá instalarse un ltro para protección de ruido a la línea de alimentación y la línea de señal de entrada deberá blindarse.

8. Mantener lejos de los instrumentos de alta frecuencia. (La máquinas de soldadura y de coser de alta frecuencia controladores SCR de gran capacidad).

9. Al suministrar entrada de medición, si se muestran "HHHH" ó "LLLL", la entrada de medición podría tener

problemas. Apague la alimentación y revise la línea.

② Altitud Máx. 2,000m④ Categoría de instalación II ③ Grados de contaminación 2

×Puede causar un mal funcionamiento si no se siguen las instrucciones anteriores

Productos principales

eon Techno Park, 655, Pyeongcheon-ro Wonmi-gu, Bucheon, Gyeonggi-do, Korea TEL:82-32-610-2730 / FAX:82-32-329-0728

Autonics Corporation

FP-FS-03-0320